

Minitrix DB V160 / BR 216 Lollo



Installatie

Bij de diesellocomotief BR V160 van TRIX kan alleen een zeer platte decoder tussen de motorprintplaat en de behuizing worden ingebouwd. Er is geen freeswerk nodig. De decoder wordt aangesloten op de bestaande printplaat op de slepers en boven de motor.

Installatiestappen:

Demontage van de locomotief

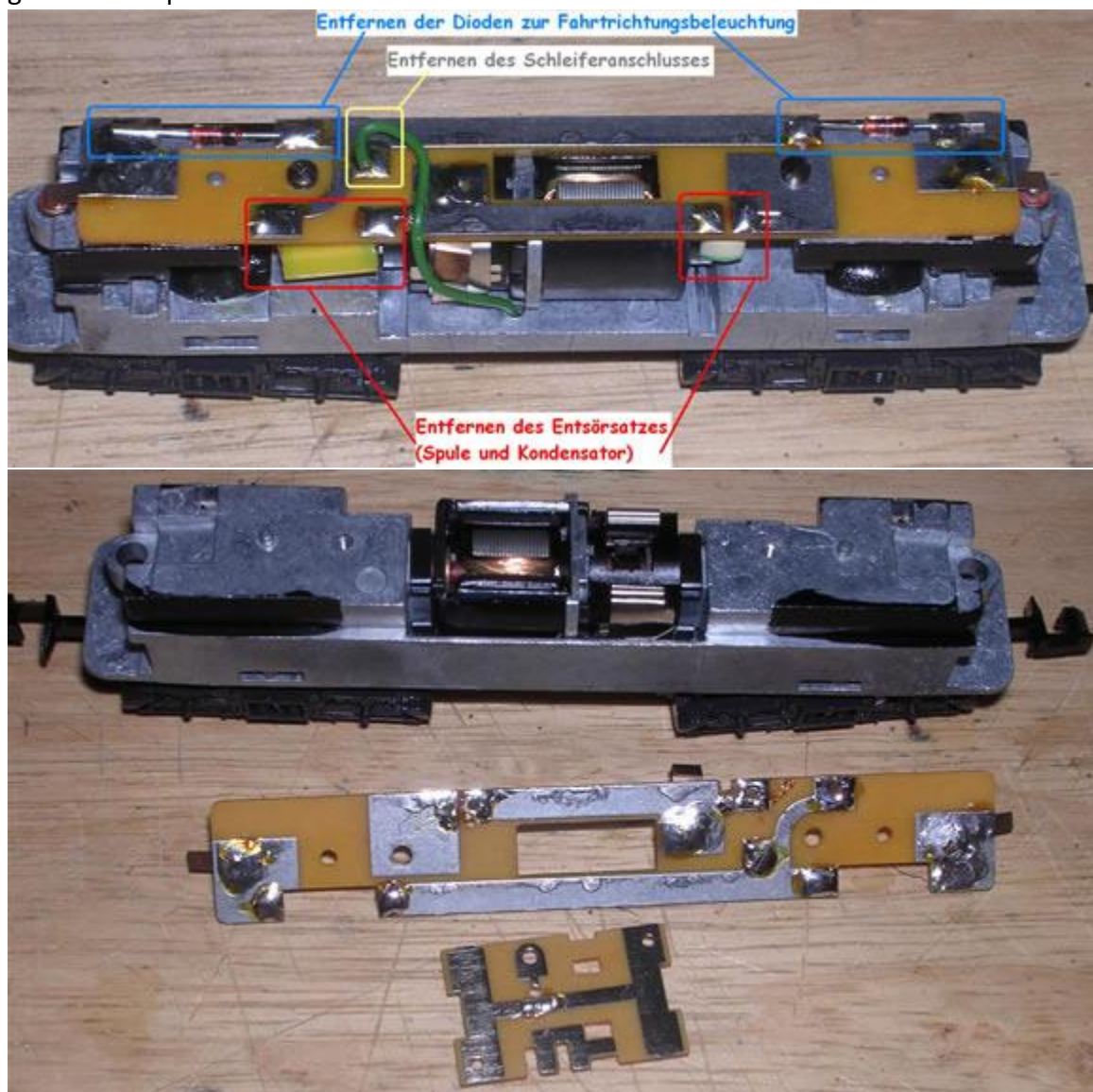
- A. Verwijder de plastic doos tussen het chassis.
- B. Het verwijderen van de behuizing.



Werk aan de contactplaat en de printplaat boven de motor.

- A. Aangezien ik de decoders altijd rechtstreeks aansluit, moet de gesoldeerde groene draad naar de printplaat worden verwijderd. Om dit te doen, wordt de wissercontactplaat verwijderd (door het bord voorzichtig in beide richtingen te bewegen en tegelijkertijd op te tillen - let op de wissercontacten op het chassis).

- B. De ontstoringskit, de aansluitdraad naar de wisserprint en de diodes voor de verlichting zijn verwijderd van de printplaat boven de motor (bovenste foto). De afbeelding hieronder toont de los gesoldeerde platen.



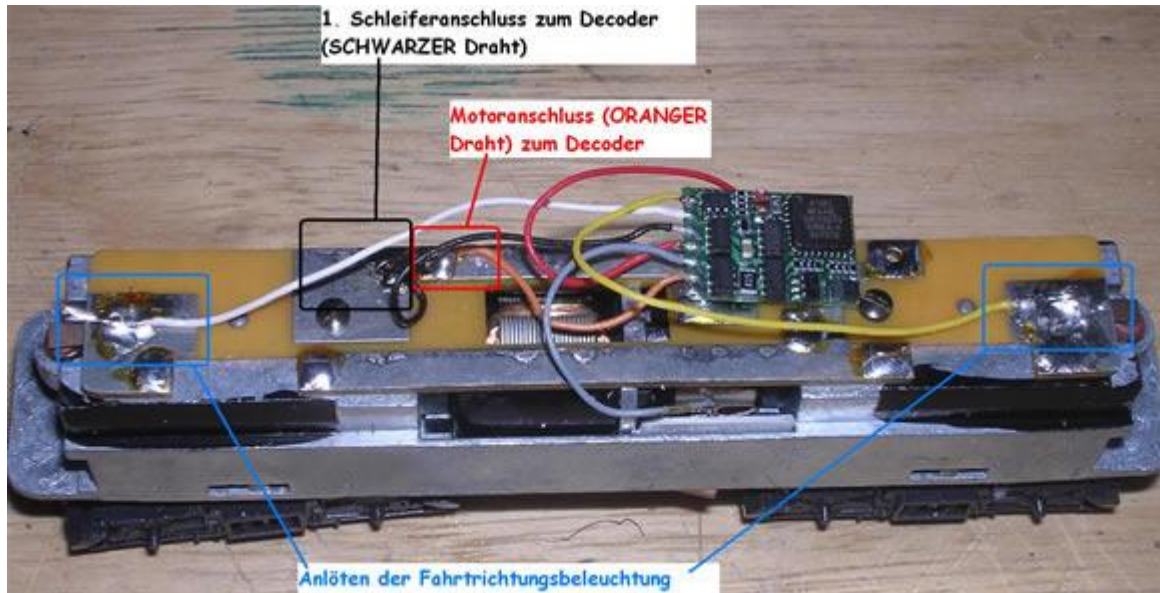
- C. De decoder wordt op de vrijgekomen ruimte voor de motor geplaatst en met dubbelzijdig plakband vastgezet (de definitieve positie moet vooraf worden getest, omdat de behuizing weinig ruimte laat).

Aansluiting van de decoder:

- A. Eerst worden de ORANJE en ZWARTE decoderdraden gesoldeerd aan de soldeerpunten van de reeds verwijderde ontstoringscondensator (zie afbeelding) Afhankelijk van de positie van de decoder worden de overige draden op lengte afgeknipt.



- B. e. De 2e sleper aansluiting (RODE decoderdraad) is door de bestaande bus gelegd (waar de draad naar het bord boven de motor oorspronkelijk door ging), op lengte gesneden en aan het wisserbord gesoldeerd (zie foto).
- C. De 1e schuifaansluiting en massa (ZWART decoderdraad) zijn op lengte gesneden en gesoldeerd aan het massapunt op de printplaat (zwart gemarkeerd op de foto).
- D. Soldeer vervolgens de decoderdraden (vooruit = GEEL; achteruit = WIT) aan de twee lampcontacten (blauw gemarkeerd op de afbeelding). De draden worden naar wens op lengte gesneden.



- E. De 2e sleper aansluiting (RODE decoderdraad) is door de bestaande bus gelegd (waar de draad naar het bord boven de motor oorspronkelijk door ging), op lengte gesneden en aan het wisserbord gesoldeerd (zie foto).

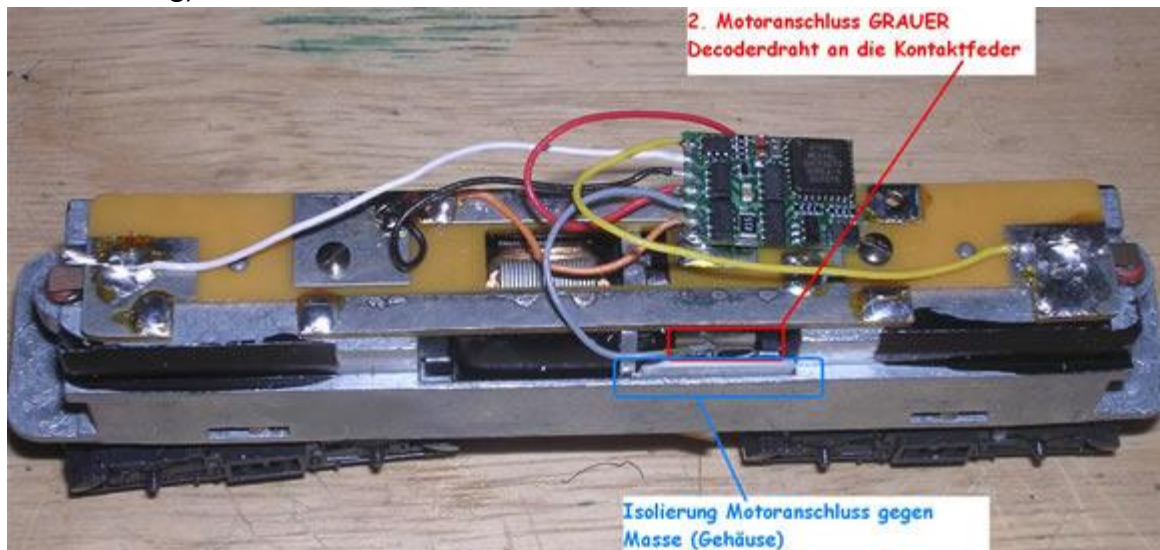


Verwijdering van de motor:

- A. De motor wordt nu verwijderd voor een volledige verbinding. De GRIJZE decoderdraad is gesoldeerd aan de vorige massaverbinding - die wordt gemaakt door een contactveer naar de behuizing (rood gemarkeerd op de afbeelding).

B. De motor is aangesloten en opnieuw geïnstalleerd.

C. Voor een volledige isolatie van de motor wordt een dun stuk plastic geprepareerd (11 x 6 x 0,5 mm) en van bovenaf tussen de motorcontactveer en de behuizing gestoken (blauw gemarkeerd op de afbeelding).



Montage en proefdraaien:

A. Digitalisering heeft inmiddels plaatsgevonden. Ik heb de test run uitgevoerd zonder behuizing, indien nodig, om de verlichting opnieuw te kunnen solderen, als deze niet correct functioneren, voor en achter, gele of witte draad omdraaien

B. Na de succesvolle test run wordt de behuizing geplaatst en de plastic kap op zijn plaats vergrendeld.

Opmerkingen:

De conversie is in principe hetzelfde als het digitaliseren van een Minitrix BR221. De digitalisering resulteert in een krachtige diesellocomotief die ondanks alle onheilsvoorspellingen van anderen rustig rijdt, vooral in de rangeerinrichting zeer fijn regelbaar is en tegelijkertijd zeer krachtig werkt. De werkelijke werklast was ongeveer 60 minuten.